Introducción

Gracias por comprar el sistema de radio por control remoto KDS-7XII (en adelante lo nombraremos por K-7XII). Este sistema es extremadamente versátil y puede ser utilizado tanto por principiantes y profesionales. Para que usted pueda dar un mejor uso al sistema y para volar con seguridad, por favor, lea atentamente este manual. Si tiene alguna dificultad al utilizar el sistema, por favor contacte a su distribuidor.

Declaración de responsabilidad

- KDS tiene el derecho a cambiar el producto, incluyendo el exterior, el parámetro de las funciones y solicitar su uso,sin previo aviso.
- KDS no ofrece ninguna garantía, declaración y promesa para usos especiales de los productos KDS.
- Lo recomendado o los datos tecnológicos sólo indican el resultado de la prueba de ese momento, pero esto no significa que el modelo KDS reconoce los resultado legalmente.
- KDS no será responsable del resultado realizado mediante el uso de cualquier producto o circuito, incluyendo la compensación de daños accidentales o indirectos.
- Los parámetros de los productos de KDS será diferente en condiciones diferentes. Los productos sólo funcionarán después de que se apruebe todas las funciones de los parámetros para el uso que se le va a dar.

Precauciones de seguridad

- Se requiere de habilidades profesionales y conocimientos técnicos para instalar y operar correctamente el modelo R / C . Una instalación y operación incorrecta dará lugar a la daños graves a la propiedad y a las personales.
- KDS-7XII 2,4 GHz está diseñado exclusivamente para el uso civil de R / C . No lo utilice en cualquier otra máquina de vuelo.
- El leyes de R / C son diferente en lugares diferente, por lo tanto, por favor consulte al organismo encargado y cumpla las leyes y las regulaciones para operar legalmente.
- Las ondas de radio se transfieren a una frecuencia de 2,4 GHz, por favor asegúrese de que no hay ningún obstáculo cuando se opera el producto. El tubo de la antena debe apuntar al modelo de control para asegurar un control eficiente, y mantenga los materiales conductores lejos del receptor y del transmisor.
- Si hay golpe, colisión, caída y otros accidentes durante la operación, por favor, compruebe todo antes de hacerlo funcionar otra vez.
- Mantener siempre los componentes electrónicos lejos de niños pequeños.
- Detenga el vuelo mucho antes de que las baterías se encuentren bajas de carga. No confíe en el sistemas de alerta de carga baja de la batería, la alerta está pensado sólo como medida de

precaución, le indicará cuándo debe recargar. Antes de cada vuelo revise siempre el transmisor y receptor de la batería.

- Cuando esté a punto de volar, coloque el transmisor en el suelo, asegúrese de que el viento no lo vuelque. Si se cae, el acelerador puede ser movido accidentalmente, causando que el motor acelere. Además, puede dañar a su transmisor.
- Antes del rodaje, asegúrese de extender la antena del transmisor en toda su longitud, porque sino se reducirá el alcance de vuelo y causar la pérdida de control. Evite apuntar diréctamente la antena del transmisor al modelo, ya que la señal es más débil en esa dirección.
- No volar bajo la lluvia! El agua o la humedad pueden entrar en el transmisor a través de la antena o aberturas y así provocar un funcionamiento errático o la pérdida de control. Si tiene que volar en caso de lluvia, asegúrese de cubrir su transmisor con una bolsa de plástico o un envoltorio a prueba de agua. Nunca vuele si hay rayos.

Parte 1 Inicio rápido

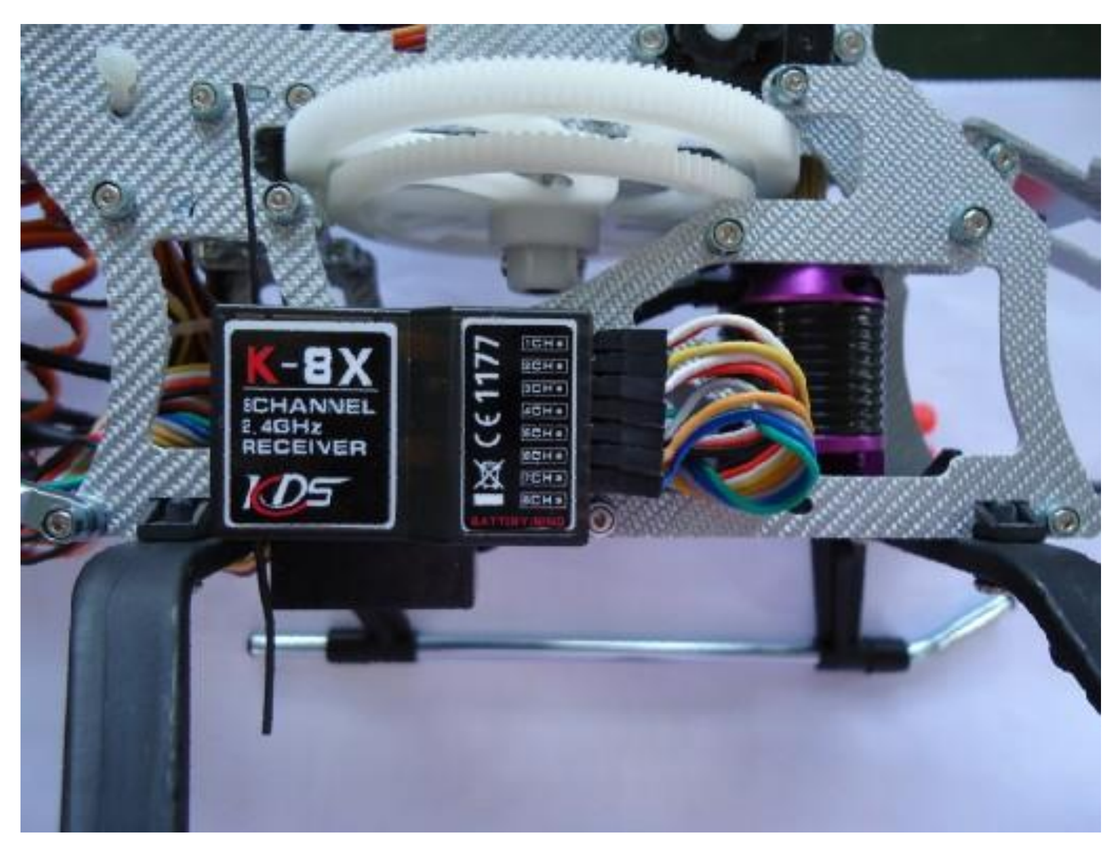
KDS-7XII es un dispositivo de electrónica avanzada, y cuenta con un amplio uso. Puede soportar múltiples usuarios y múltiples equipos al mismo tiempo, y cuenta con una respuesta rápida, de alta precisión y gran capacidad de anti-jamming.

- ✓ KDS-7XII apoya un transmisor y varios receptores, y hace posible que una la sola radio pueda controlar varios modelos.
- ✓ KDS-7XII soporta giroscopios de diferentes marcas.
- ✓ KDS-7XII reacciona con rapidez y precisión.

1. Montaje del receptor

La posición para la instalación se deberá ajustar a las siguientes condiciones:

1) Mantenga el receptor lejos de motor, ESC, batería y otras piezas de metal.
2) La antena no puede ser cubierto por el metal, material de carbono u otros materiales de conducción electrónica.
3) Mantenga la antena en 90 º con el marco instalado o plato de fondo, lo que significa que debe tratar de mantener la antena visible.



Modo de instalación recomendada para helicópteros 450

2. Conexión de dispositivos al receptor

Conectar todos los dispositivos y partes de los canales correspondientes. Tome nota de la señal del cable 3P, deben estar conectados en forma correcta. De lo contrario, producirá graves daños a ciertos dispositivos o impedirá su correcto funcionamiento. Hay símbolos del 3P que corresponden al lado del receptor:

- **(-)** Toma de tierra, por lo general el cable los es de color negro o marrón
- **(+)** Significa que es el ánodo de energía, por lo general enlaza con el cable rojo del 3P.
- **(s)** Significa hilo de señal, por lo general enlaces con el cable blanco o amarillo del 3P.

Aviso: Por favor, evalúe la demanda de energía del receptor a la hora de seleccionar el estilo de suministro de energía eléctrica, asegúrese de que el receptor pueda obtener suministro de energía suficiente cuando sea utilizado, la tensión del receptor no debe ser menos de 4,2 V.

3. Unión del transmisor y receptor

Antes de utilizar el K-7XII, debe enlazar el transmisor y el receptor. Siga los siguientes pasos:

1) Conecte la "línea de BIND" en la ranura de la "BIND" del receptor. Entonces al conectar la línea de ESC al encendido del receptor, el LED del receptor parpadeará rápidamente. A continuación, podrá eliminar la "línea de BIND".
2) Mantenga presionado el botón 'ESC' del transmisor,(mantener pulsado), la pantalla mostrará lo siguiente.



3) Después de unos segundos, al final de la unión el LED del receptor brillará tres veces más despacio, y entonces el transmisor entrará en el modo de trabajo.
4) Suelte el botón 'ESC' del transmisor y entrará en el modo de trabajo.

Aviso:

1) K-7XII apoya la operación de múltiples receptores y la unión de larga distancia, así que por favor asegúrese de que sólo se une la radio en ese momento. Si hay alguna persona que también utiliza el sistema KDS-7XII de 2,4 GHz deberán parar la señal o sino no funcionará.
2) K-7XII soporta siete modelos de ahorro en un solo transmisor. Son enumerados de M / 1 a M / 7. La unión salvará los números de serie del receptor. Por lo que si se unen con un receptor M / 1, sólo podrá funcionar cuando el transmisor está conectado al modo M / 1.

4. Control a Distancia

Todos los equipos de control de radio tienen un rango de un control efectivo. No es la misma en la superficie de las aguas subterráneas, o volando en el cielo, no es la misma en terreno plano o uno

montañoso, no es el mismo en los días de lluvia o los días de sol, y además, el entorno eléctrico externo está cambiando continuamente. Es necesario que los usuarios que quieren controlar a una larga distancia pongan a prueba la distancia efectiva de antemano.

Ondas de radio transfiere casi en línea recta, por favor asegúrese de que no hay ningún objeto entre la antena y el modelo controlado. La antena debe apuntar a la antena del receptor y controlando la distancia.

Parte 2 Manual del usuario

1 Características

1) Pantalla LCD
2) Soporta siete tipos de parámetros
3) Soporta 5 puntos de acelerador (THR) curvo en los modos normal y modo de espera.
4) Soporta cinco puntos de inclinación(PIT) en los modos normal, modo inactivo y en el modo seguro.
5) Soporta el modo HELI (helicóptero) y el modo AERO. Dependiendo de la compatibilidad de cada uno:

Modo HELI	✓ **HP1**: Helicóptero normal con un servo ✓ **HP2**: Helicóptero con dos servos ✓ **HP3**: Helicóptero 120 º CCPM con 3 servos
Modo AERO	✓ **A/P** : Avión normal ✓ **V/P** : Avión V-tail ✓ **D/P** : Avión de Ala Delta

Tabla 1 **-** Lista de los tipos de Modo

6) 7 canales de salida de las señales estándares del servo
7) Soporta de doble velocidad (D / R) de control
8) Soporta Hold del acelerador
9) Soporta ajuste de la sensibilidad del giróscopo
10) Advertencia de batería baja (el voltaje se puede ajustar).
11) Alerta de la posición de la palanca del acelerador
12) Cuenta atrás para el acelerador
13) Protección para cuando no hay señal

2 Panel del Transmisor

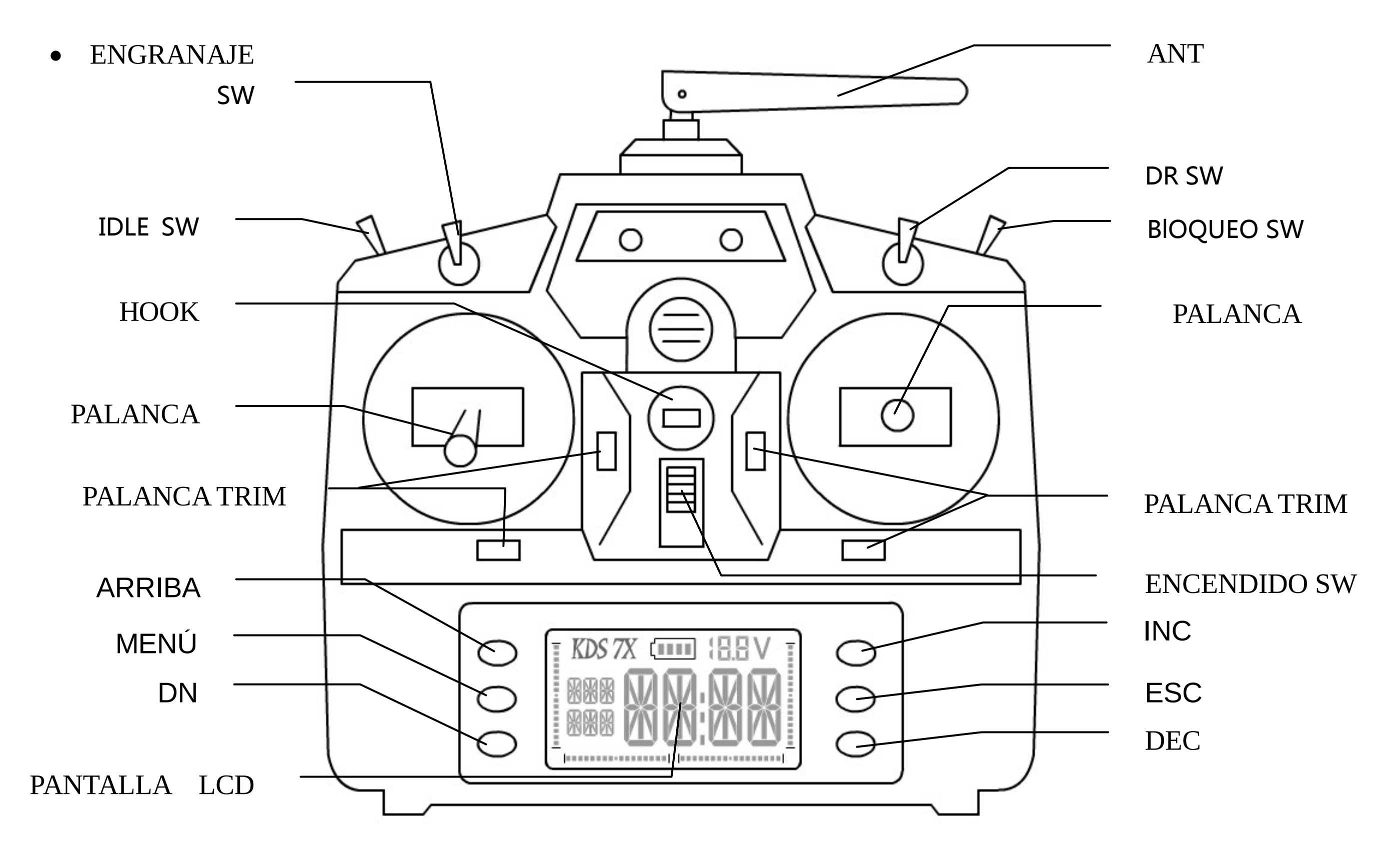


Figura 1 - Panel del Transmisor

Interruptores y botones	Descripción	Detalle
IDLE	En el modo HELI, se utiliza para cambiar el modo NORMAL y al modo inactivo. En el modo AERO, controla el canal 6.	Ver Sección 6.9 Sección 6.10 Sección 7
DR	Se utiliza para controlar la velocidad del doble alerón, elevador y timón.	Ver Sección 6.4
HOLD	Mantener THR.	Ver Sección 6.6
ENGRANAJE	En el modo AERO, que controla el canal 5. En el modo HELI, que controla el canal 7.	Ver Sección 7 Sección 6.8
ARRIBA	Botón página arriba	
MENÚ	Botón menú	
DN	Página abajo	
INC	Botón de aumento	
ESC	Botón Escape	
DEC	Botón disminuir	

Tabla 2 - Lista de botones

3 Carga de las baterías

Si está utilizando 8 baterías de Ni-Cd o Ni-MH, usted puede recargarlas con una linea de alimentación externa sin la necesidad de quitar las pilas, como en la figura 2.

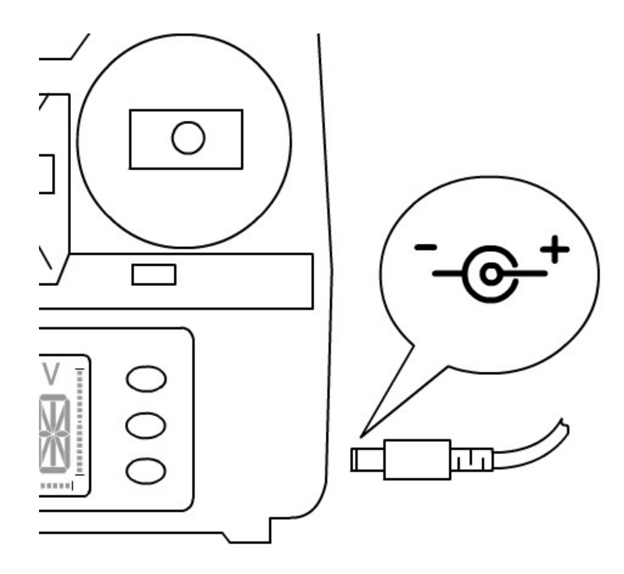


Figura 2 - Alimentación externa

Advertencia: La fuente de alimentación externa debe ser de 12 V, la corriente debe ser de al menos 50 mA. Puede ser peligroso si no se respeta.

4 Ajuste de la palanca

Para ajustar la longitud de palo, use el destornillador hexagonal de 1,5 mm para desbloquear el tornillo de fijación. Gire el destornillador hacia la izquierda para aflojar el tornillo. Luego, a su vez el palo hacia la derecha para acortar o al sentido contrario para alargar. Después de ajustar la longitud de palanca de control, atornille el tornillo de fijación.

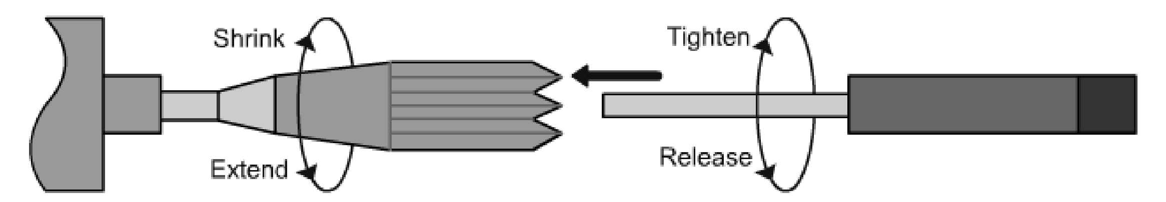


Figura 3 - Ajuste de la palanca

5 Configuración del sistema

Mantenga presionado el botón MENÚ y encienda el transmisor, que entrará en el modo de

configuración del sistema, y se mostrará lo siguiente:

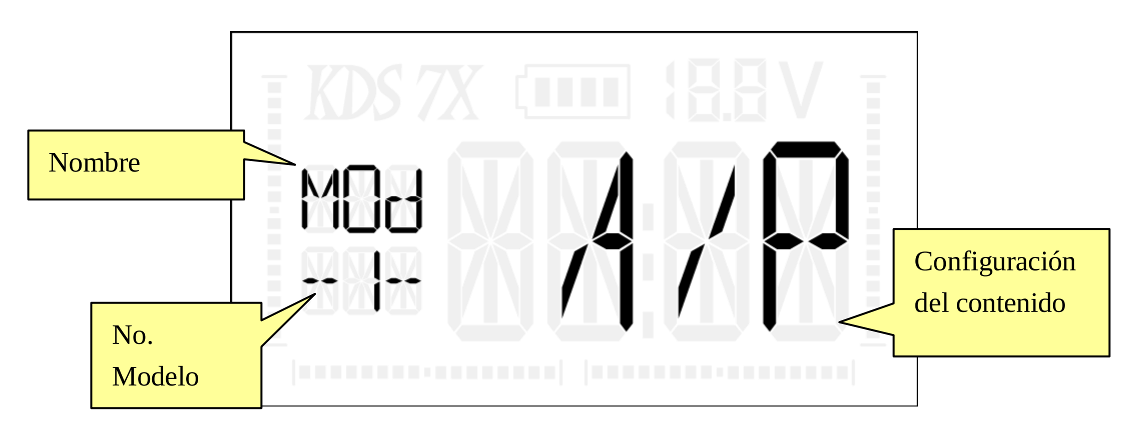


Figura 4 - interfaz de configuración del sistema

Hay 6 artículos "MOD", "STK TYP", "BAT WAR", "BAT MIN" y "BAT MAX".

- ✓ Pulse MENÚ para cambiar elemento como en la Tabla 3
- ✓ Estando en configuración MOD pulse ARRIBA o ABAJO para elegir el modelo como en la tabla 3.
- ✓ Estando en configuración MOD pulse INC o DEC para cambiar el contenido del ajuste o cambiar el "tipo de modelo".
- ✓ Pulse ESC para guardar y salir del modo de sistema.

Nombre del elemento	Descripción	Contenido
MOD	Selección del modelo (Al pulsar UP / DN)	Soporta 7 modelos, consulte la sección-10
	Selecciona el tipo de modelo (Al pulsar INC / DEC)	✓ A/P : plano aerodinámico normal ✓ V/P : Avión de cola-V ✓ D/P : Avión de Ala Delta ✓ HL1: Helicóptero normal con un servo ✓ HL2: Helicóptero con dos servos ✓ HL3: Helicóptero 120 º CCPM con 3 servos
STK TYP	Modo palanca	✓ Modo 1 (la mano izquierda controla el acelerador y el timón, y la mano derecha controla los alerones y el elevador) ✓ Modo 2 (la mano izquierda controla la profundidad y dirección, y la mano derecha controla los alerones y el acelerador) ✓ Modo 3 (la mano izquierda controla el acelerador y el alerón, y la mano derecha controla el timón y el elevador) ✓ Modo 4 (la mano izquierda controla el elevador y los alerones, y la mano derecha controla el timón y el acelerador)

BAT WAR	Aviso de la tensión de la batería	
BAT MIN	Indicador del límite de la batería alta	
BAT MAX	Indicador del límite de la batería baja	
ID GEN	Regenerando el ID del transmisor	Vea la sección 17

Tabla 3 - Datos de configuración del sistema

6 Modo helicóptero

HP1, HP2 y HP3 son el modo HELI. En este modo, la pantalla mostrará lo siguiente:

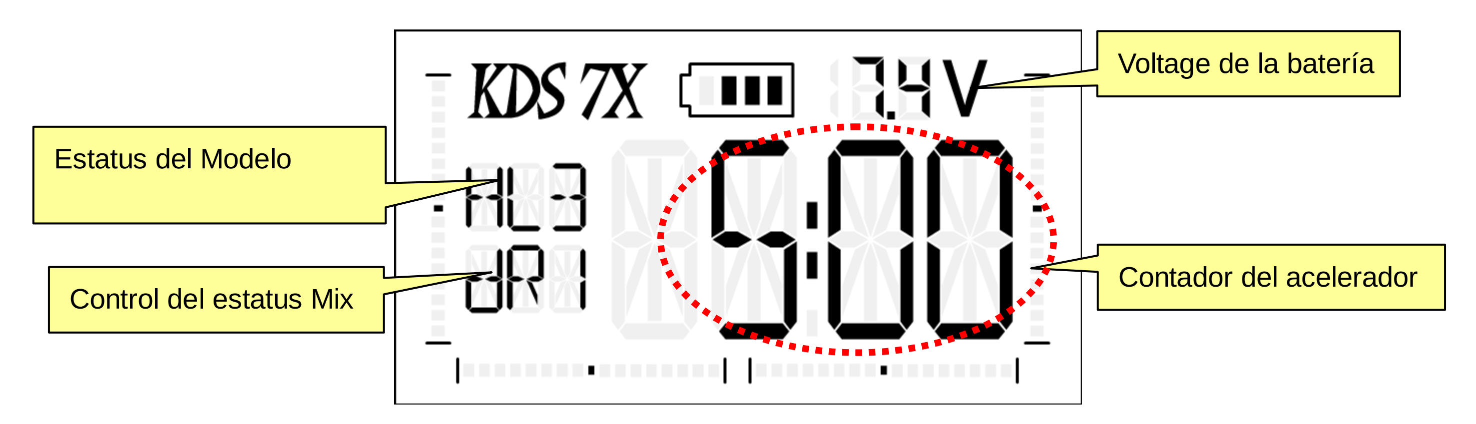


Figura 5 - Modo HELI

En el modo HELI el contenido correspondiente de cada canal se muestra en la Tabla 4.

Canal	Control	Descripción
1	AIL	Alerón
2	ELE	Elevador
3	THR	Acelerador
4	RUD	Timón
5	GY	Giróscopo
6	PIT	Inclinación
7	AUX	Auxiliar

Tabla 4 - Lista de canales del modo HELI

- ✓ Pulse MENÚ y entrará en el modo de configuración. En el modo HELI, hay 11 elementos que puede configurar, ver Tabla 5. Durante el ajuste, pulse MENÚ para cambiar la configuración, o presione ESC para salir de la configuración y volver a usar el modo.
- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar a la pantalla de "Estatus de los modelos" introduzca los "números del modelo" y el "tipo de modelo"
- ✓ Pulsar INC o DEC puede modificar el "Tiempo del acelerador"

Indece	Título	Descripción
1	REV	Configuración del canal inverso
2	EPA	Configuración del punto final
3	TRM	Configuración del canal sub trim
4	D/R	Configuración de la doble velocidad
5	EXP	Configuración del exponente
6	HLD	Configuración del acelerador ajuste
7	GYO	Configuración de la sensibilidad del Giróscopo
8	AUX	Configuración del canal auxiliar
9	THR	Configuración del acelerador
10	PIT	Configuración de la inclinación colectiva
11	PLA	Configuración de la placa Swash

Tabla 5 - Configuración del modo HELI

En el modo HELI, hay 4 estados de control Mix:

Estado del control Mix		Descripción
dR1	Tasa 1	Tasa 1 o tasa dual
dR2	Tasa 2	Tasa 2 o tasa dual
HLD	Retener	Modo de retención
IDL	Idle	Modo Idle

Tabla 6 - Estados de control Mix del modo HELIX

6.1 Invertir configuración

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar índice del canal de "CH1" a "CH7".
- ✓ Pulse INC o DEC para modificar la situación inversa.

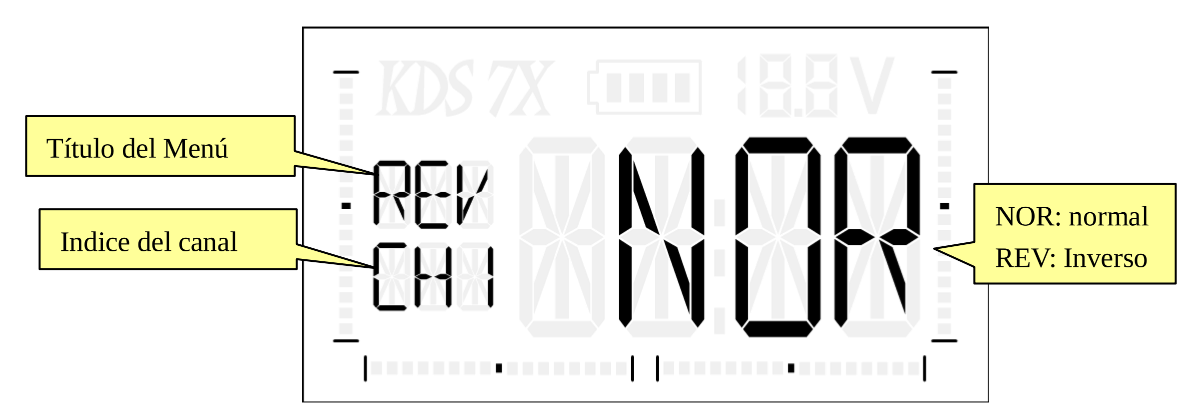


Figura 6 - Configuración inversa

6.2 Configuración del punto final

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar el índice del canal de "CH1-/CH1 +" a "+ CH7-/CH7".
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "0" a "120", el valor por defecto es 80.

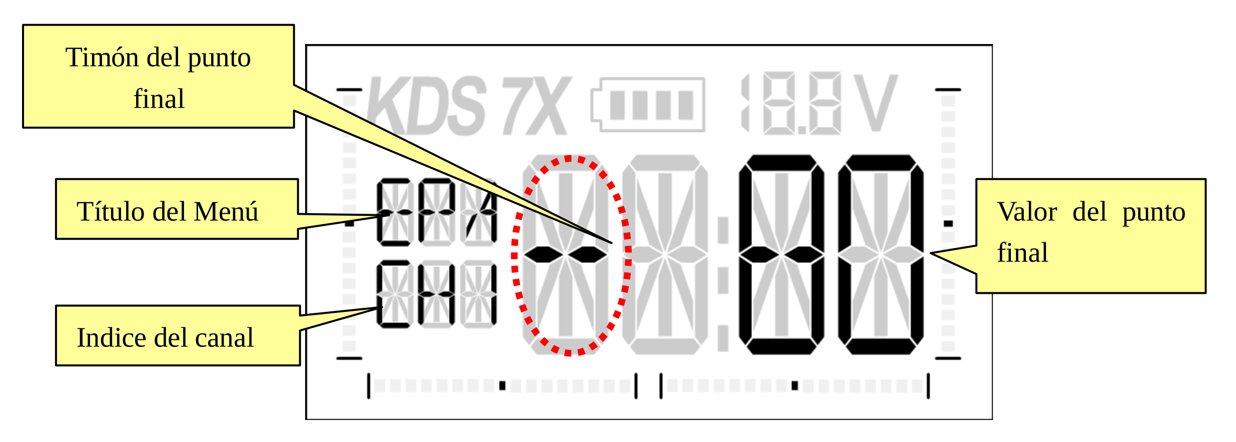


Figura 7 - Configuracióndе punto final

Nota: acerca del K-7XII, el valor del punto final de los dos sentidos del canal se puede ajustar de forma independiente, y "+" y "-", que representan respectívamente ambas direcciones.

6.3 Configuración del Sub Trim

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar el índice del canal de "CH1" a "CH7".
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre el "-100" a "100", el valor por defecto es 0

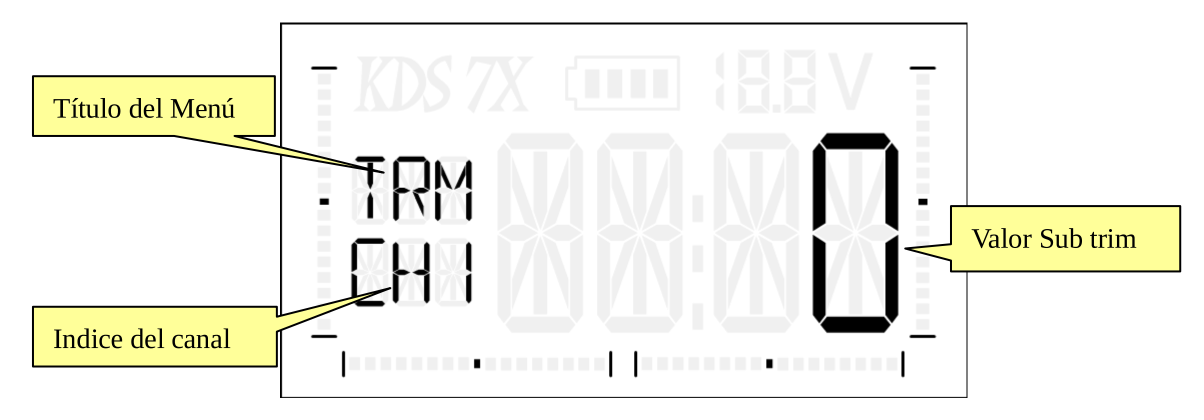


Figura 8 - Configuración del Sub Trim

6.4 Configuración del Dual Rate

Interruptor DR del control de la velocidad del doble alerón, elevador y timón. Y la tasa de alerón, elevador y del timón se puede establecer independiéntemente.

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar de canal entre el índice de "alerones", "elevación" y

"timón", como la Tabla 6.

- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "0" a "120". El valor por defecto es de 100 para DR SW = 0, 60 para el DR SW = 1.

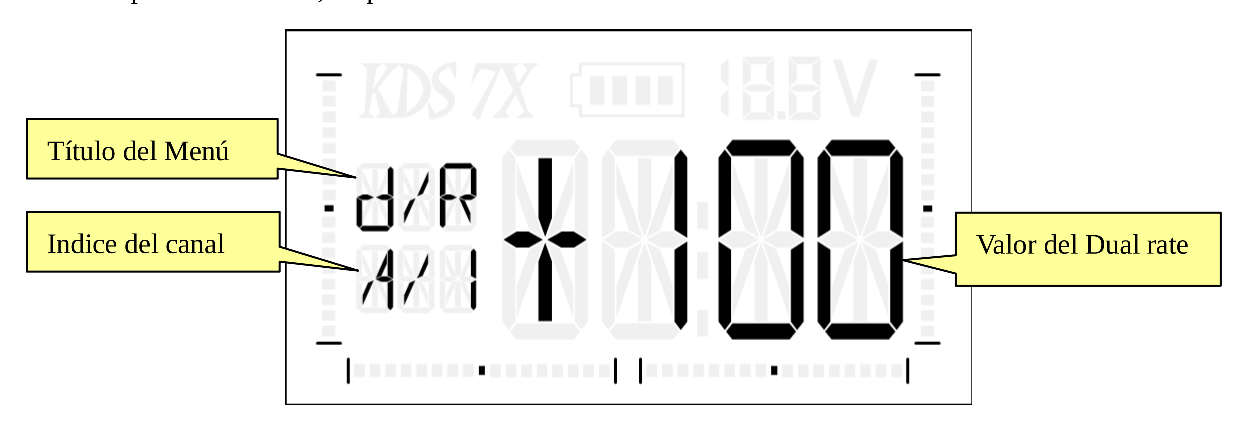


Figura 9 - Configuración de la Tasa Dual

Índice del canal	Descripción
A/1	Tasa del alerón cuando DR SW=0
A/2	Tasa del alerón cuando DR SW=1
E/1	Tasa del elevación cuando DR SW=0
E/2	Tasa del elevación cuando DR SW=1
R/1	Tasa del timón cuando DR SW=0
R/2	Tasa del timón cuando DR SW=1

Tabla 7 - Configuración de la tasa doble

6.5 Configuración del

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar el canal entre el índice de "alerones", "elevación" y "timón".
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "-45" a "45". El valor por defecto es 0.

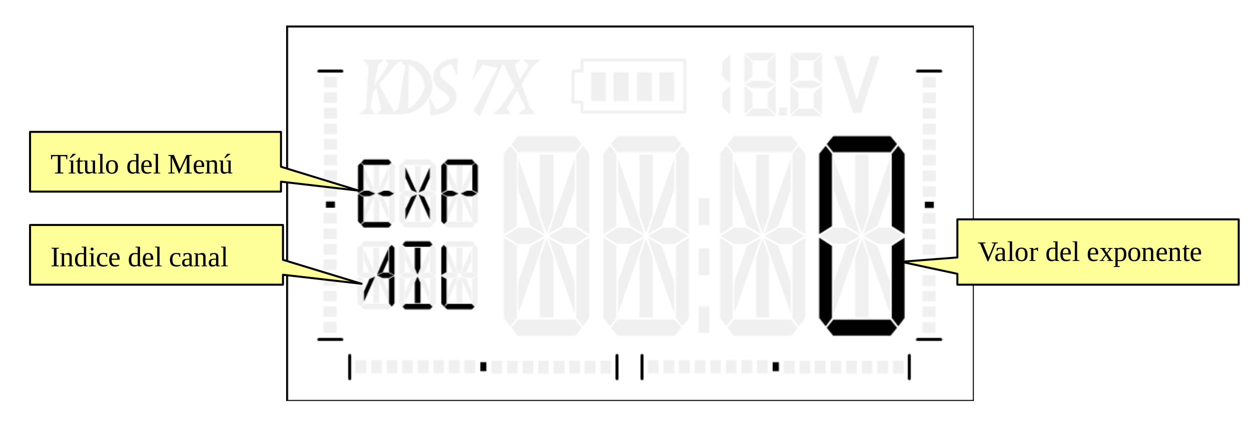


Figura 10 - Configuración del Exponente

6.6 Configuración del bloqueo del acelerador

El bloqueo del acelerador se bloquea en los ajuste. En estado de bloqueo, la señal del acelerador no puede cambiar, incluso si el acelerador cambiada. Es controlado por el interruptor HOLD. Cuando el interruptor HOLD está en 1, la señal del acelerador estará cerrado(Bloqueado), cuando el interruptor HOLD a 0, la señal de aceleración es normal (puede cambiar la aceleración).

✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "20" a "20", el valor por defecto es 0.

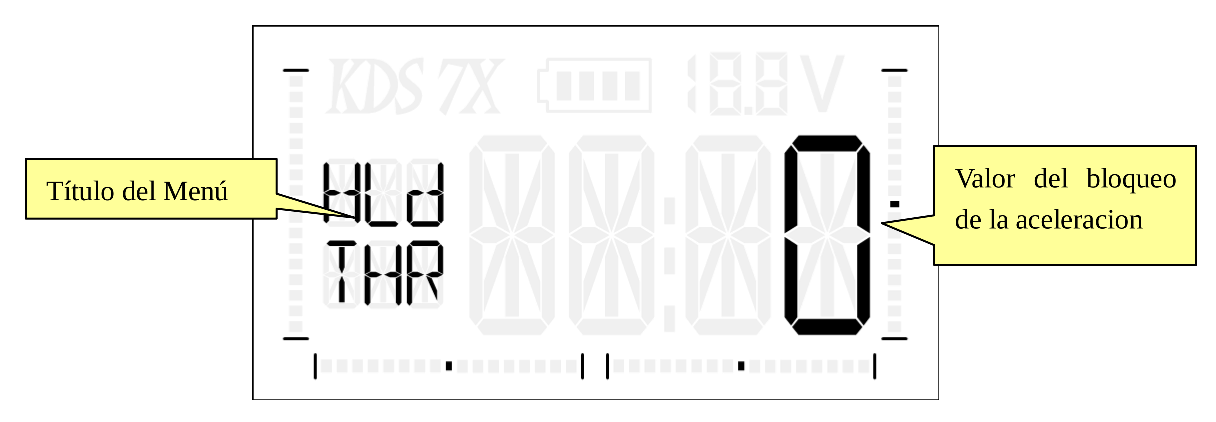


Figura 11 - Configuración del bloqueo de la aceleración

6.7 Configuración de la sensibilidad del giróscopo

Hay dos sensibilidades de giro. El valor de giro se decide por el interruptor IDLE (ver Figura 1). El valor de sensibilidad se puede ajustar entre -100 ~ +100. Cuando es mayor que 0, el giro está en el modo de bloqueo, cuando el valor es menor o igual a 0, el giro es de modo no bloqueo, cuando el valor es igual a 0, el giro no está trabajando.

✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar entre los canales "NI" y "IDL".
✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre el "-100" a "100", por defecto es 100 por NI y -100 para el IDL.

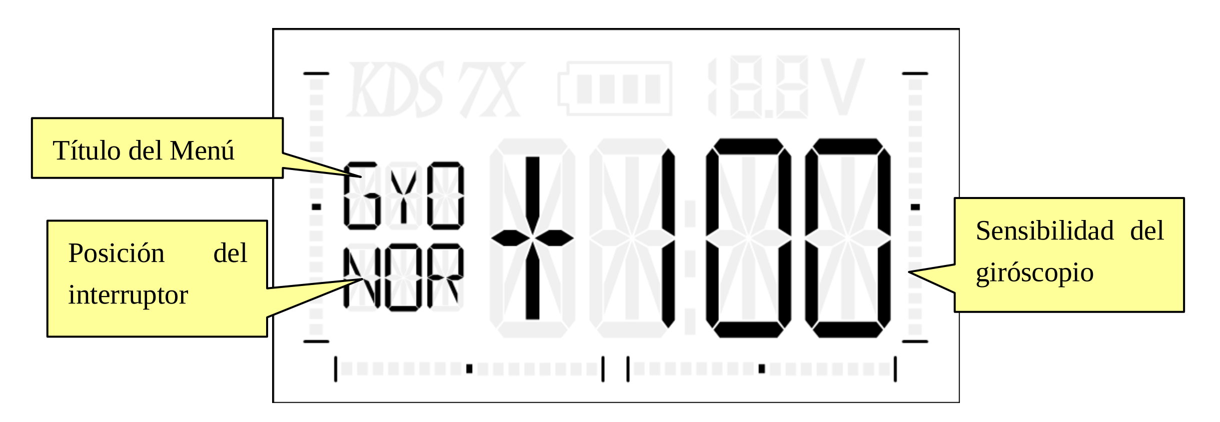


Figura 12 - Configuración de la sensibilidad de giróscopo

6.8 Configuración del canal Aux

Cuando está en modo HELI, El engranaje controla el canal 7, el canal AUX. Hay dos elementos de ajuste del canal AUX, SW1 y SW2, Al posicionar el engranaje en diferente posiciones controlas la señal del canal AUX

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar entre el canal "SW1" y "SW2".
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "-100" a "100", el valor por defecto es 100 para SW1 y -100 para SW2.

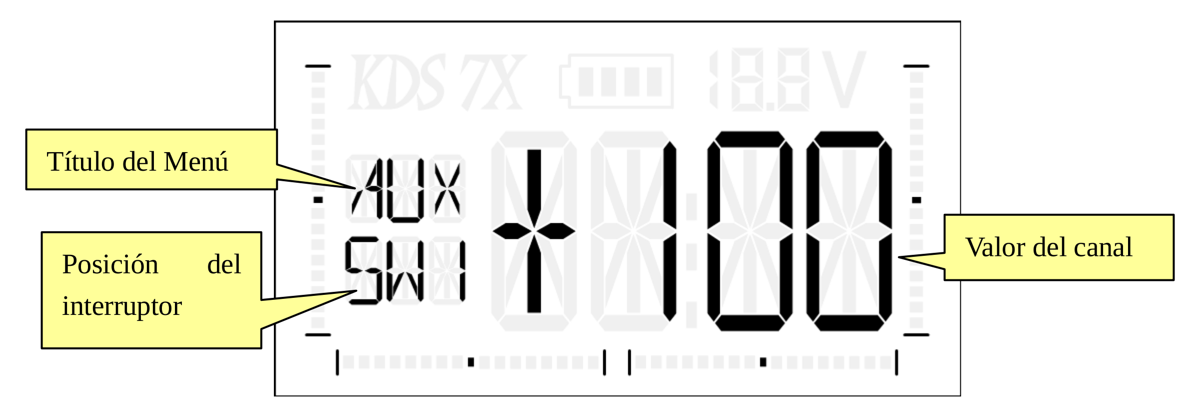


Figura 13 - Configuración del canal Aux

6.9 Configuración de la curva de aceleración

Hay dos curvas de motor en el K-7XII, uno es para el modo normal, y el otro es para el modo inactivo. Cada curva tiene 5 puntos. Cada punto significa que la relación entre la señal y la posición de la palanca como se muestra en la tabla 8.

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar de canal entre el índice de "N / 1" a "N / 5" y "I / 1" a "I / 5". "N /?" para el modo normal y "I /?" de modo de espera.
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "0" a "100".

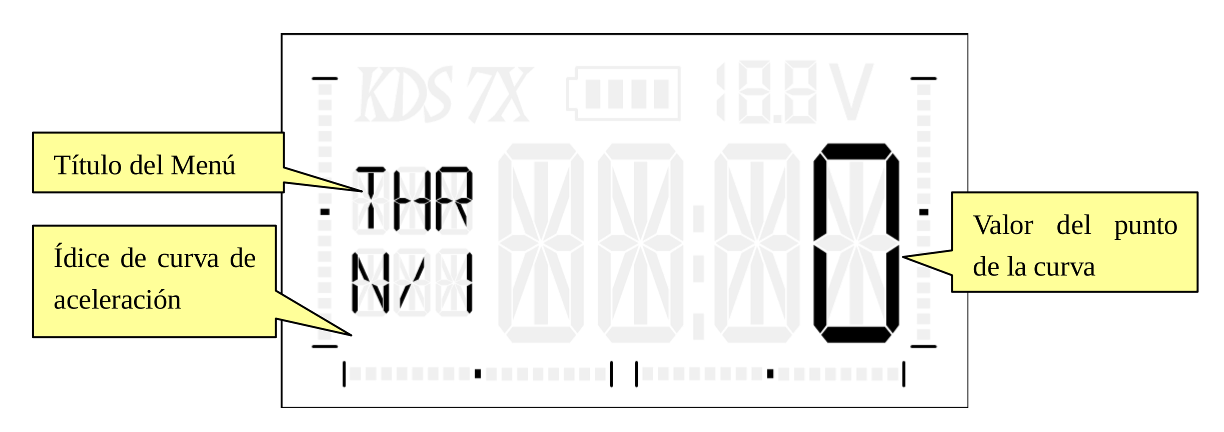


Figura 14 - Configuración de la curva de aceleración

Índice del punto de la curva			Posición de la palanca	Valor por defecto de la señal
N/1	I/1	H/1	Palanca en la posición más baja	0
N/2	I/2	H/2	Palanca en el 25% de la posición	+25
N/3	I/3	H/3	Palanca en el centro	+50
N/4	I/4	H/4	Palanca en el 75% de la posición	+75
N/5	I/5	H/5	Palanca en la posición más alta	+100

Tabla 8 – Valores de la curva de aceleración de la palanca

6.10 Valor de curva de inclinación colectiva

Hay tres curvas de inclinación colectiva, el primero es para el modo normal, el segundo es para el modo inactivo, y el tercero es para el modo HOLD. Cada curva tiene 5 puntos. Cada punto significa que la relación entre la señal y la posición del palanca, como en la tabla 8.

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar de canal entre el índice de "N / 1" a "N / 5", "I / 1" a "I / 5" y "H / 1" a "H / 5". "N /?" para el modo NORMAL, "I /?" para el modo de espera y "H /?" para el modo HOLD.
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre "0" a "100".



Figura 15 - Configuración de la curva de inclinación colectiva

6.11 Configuración de la placa Swash

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar el canal entre el índice de "AIL", "ELE" y "PIT".
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre el "-100" a "100". El valor por defecto es 50.

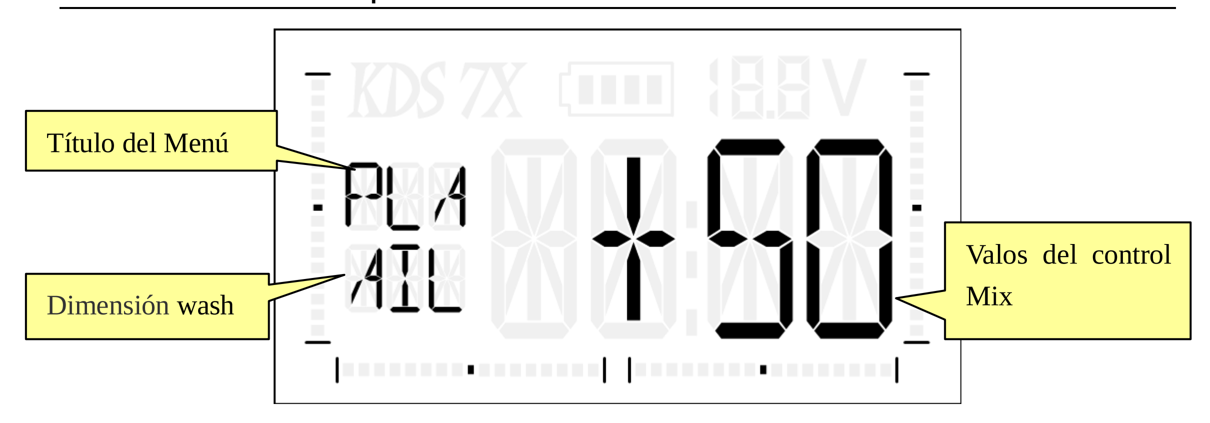


Figure16 - Configuración del control Mix ajuste de la placa Swash

7 Modo Aero

A / P es el modo AERO. En el modo AERO, la pantalla se mostrará como en la Figura 17:

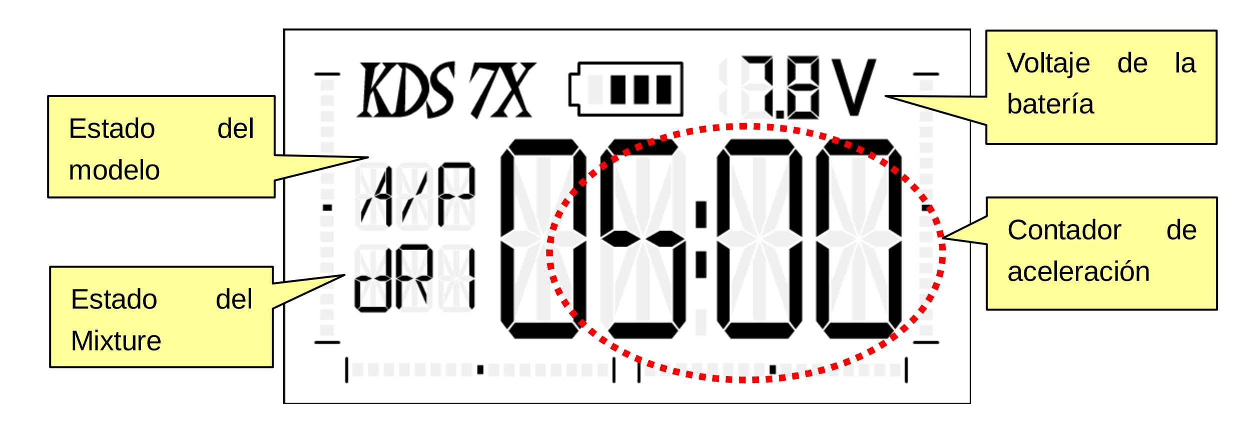


Figura 17 - Modo de Aero

En el modo AERO, el contenido correspondiente de cada canal se muestra en la Tabla 9

Canal	Control	Descripción
1	AIL	alerón
2	ELE	elevación
3	THR	acelerador
4	RUD	timón
5	GER	Engranaje, controla el interruptor del engranaje
6	FLP	Ala, controla el interruptor del ralentí
7	AUX	Aux, controlado por el interruptor del D / R

Tabla 9 - Lista de canales AERO

Hay ocho ajustes en el modo AERO, ver Tabla 10 para más detalles. Para cambiar la configuración el modo de operación del modo HELI.

Índece	Título	Descripción
1	REV	Canal configuración inversa

2	EPA	Ajuste del punto final
3	TRM	Configuración del canal sub trim
4	D/R	Configuración de la tasa doble
5	EXP	Configuración del exponente
6	HLD	Configuración del bloqueador del acelerador
7	GER	Configuración del engranaje
8	FLP	Configuración de la solapa

Tabla 10 - Configuración del AERO

8 Modo V-tail

V / P es el modo V-tail. En este modo, la pantalla se mostrará como en la Figura 18:

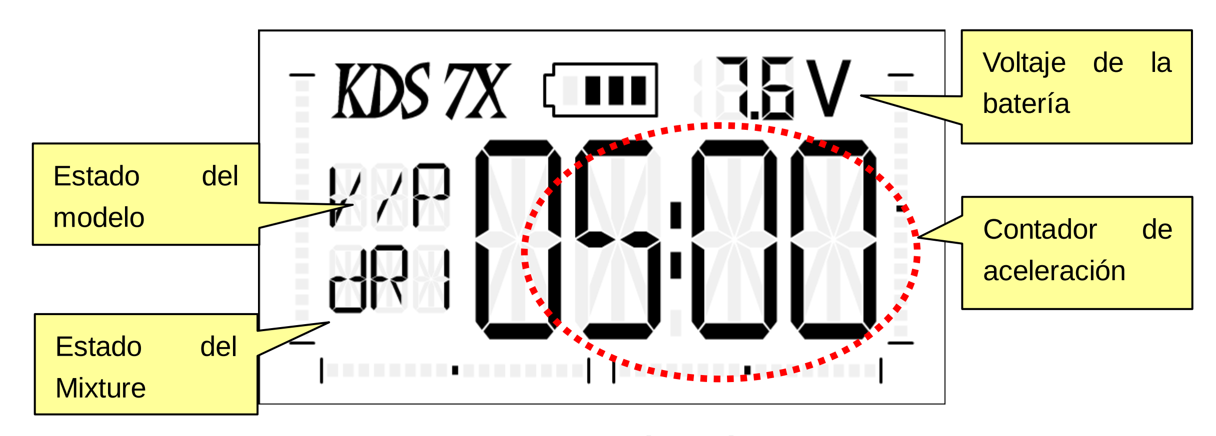


Figura 18 - Modo V-tail

Los canales y los interruptores son los mismos que en el modo AERO, véase la Tabla 9.
Hay 9 opciones en el modo V-tail, véase el Cuadro 11 para más detalles. Para cambiar la configuración, siga las mismas operaciones que el modo HELI.

Índece	Título	Descripción
1	REV	Canal configuración inversa
2	EPA	Ajuste del punto final
3	TRM	Configuración del canal sub trim
4	D/R	Configuración de la tasa doble
5	EXP	Configuración del exponente
6	HLD	Configuración del bloqueador del acelerador
7	GER	Configuración del engranaje
8	FLP	Configuración de la solapa
9	MIX	Configuración del control V-tail

Tabla 11 - Configuración V-tail

8.1 Configuración del control Mix del V-tail

Hay cuatro elementos en esta configuración: E> 2, E> 4, R> 2 y R> 4. El valor se encuentra entre -100 y 100. La relación entre la señal de salida y los parámetros de mezcla de control se muestra en la Tabla 12.

Señal / Palanca	CH2	CH4
Palanca Elevador	E>2	E>4
Palanca Timón	R>2	R>4
Descripción	CH2= Elevador x(E>2)+Timón x(R>2)	CH4= Elevador x(E>4)+Timón x(R>4)

Tabla 12 – Señal V-tail

Presionando ARRIBA o ABAJO cambiará la configuración de E> 2 a R> 4. Pulsar INC o DEC para aumentar o disminuir el valor. Consulte la Figura 19.

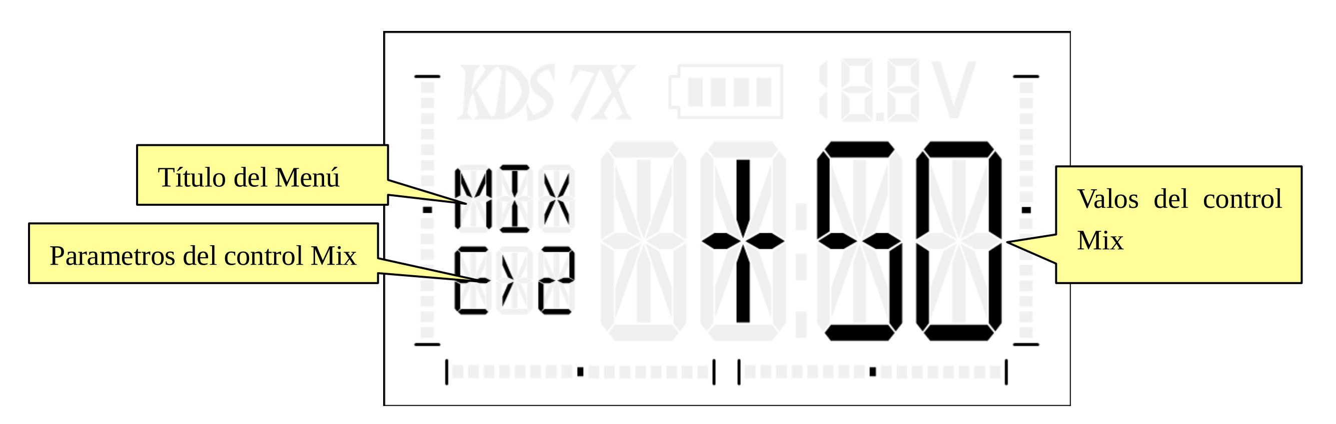


Figura 19 - Configuración del control Mix del V-tail

9 Modo de Ala Delta

D / P es el modo de Ala delta. En este modo, la pantalla se mostrará como la Figura 20:

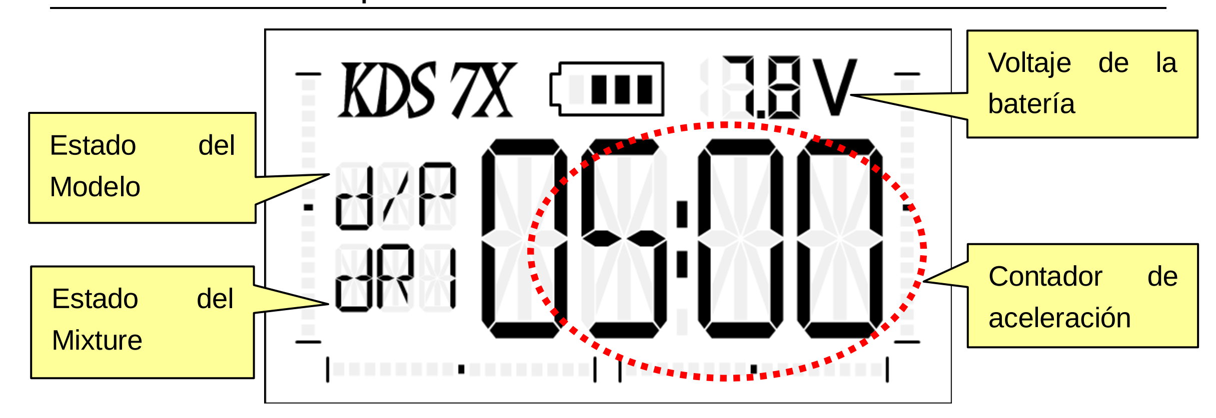


Figura 20 - Modo de Ala delta

Los canales y los interruptores son los mismos que en el modo AERO, véase la Tabla 9.
Hay 9 opciones en el modo de ala delta, véase la Tabla 13 para más detalles. Para cambiar la configuración, las operaciones son las mismas que el modo HELI.

Índece	Título	Descripción
1	REV	Canal configuración inversa
2	EPA	Ajuste del punto final
3	TRM	Configuración del canal sub trim
4	D/R	Configuración de la tasa doble
5	EXP	Configuración del exponente
6	HLD	Configuración del bloqueador del acelerador
7	GER	Configuración del engranaje
8	FLP	Configuración de la solapa
9	MIX	Configuración del control Mix del Ala Delta

Tabla 13 - configuración del Ala Delta

9.1 Configuración del control Mix del Ala Delta

Hay cuatro elementos configurables A> 1, A> 2, E> 1, E> 2. El valor está entre -100 ~ 100. La relación entre la señal de salida y los parámetros de mezcla de control se muestra en la Tabla 14.

Señal / Palanca	CH1	CH2
Palanca Alerón	A>1	A>2
Palanca Elevador	E>1	E>2
Descripción	CH1= Alerón x(A>1)+ Elevador x(E>1)	CH2= Alerón x(A>2)+ Elevador x(E>2)

Tabla 14 - Señal del control Mix del Ala Delta

- ✓ Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar de canal entre el índice "A 1>", "A 2>" y "E 1>", "E> 2"..
- ✓ Pulsar INC o DEC para modificar el valor entre el "-100" a "100"

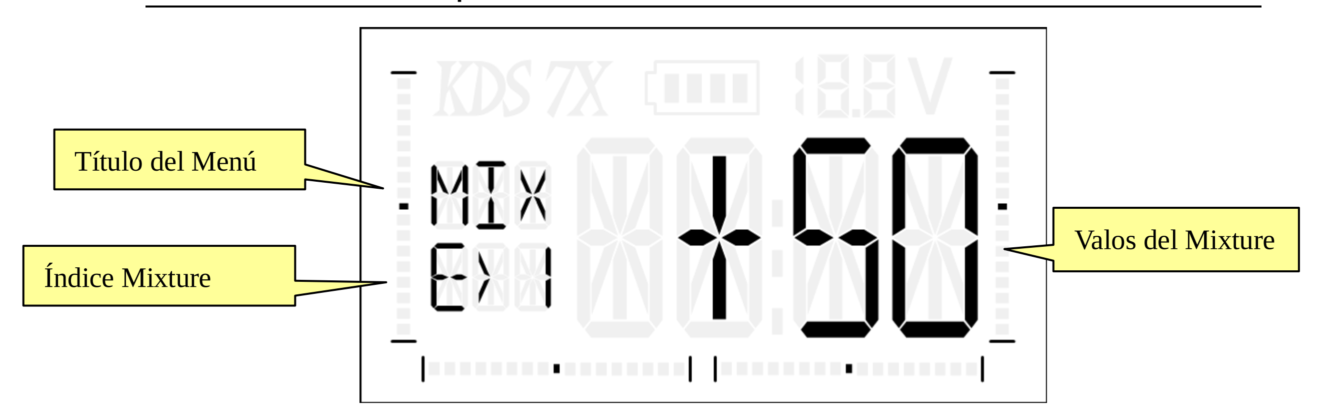


Figura 21 - Configuración del control Mix del Ala Delta

10 Modelo del interruptor

K-7XII puede soportar 7 modelos, cada modelo tiene sus propios parámetros. Para cambiar entre ellos, deberá entrar en el modo del sistema manteniendo MENÚ y encender el transmisor. Aparecerá la siguiente pantalla.

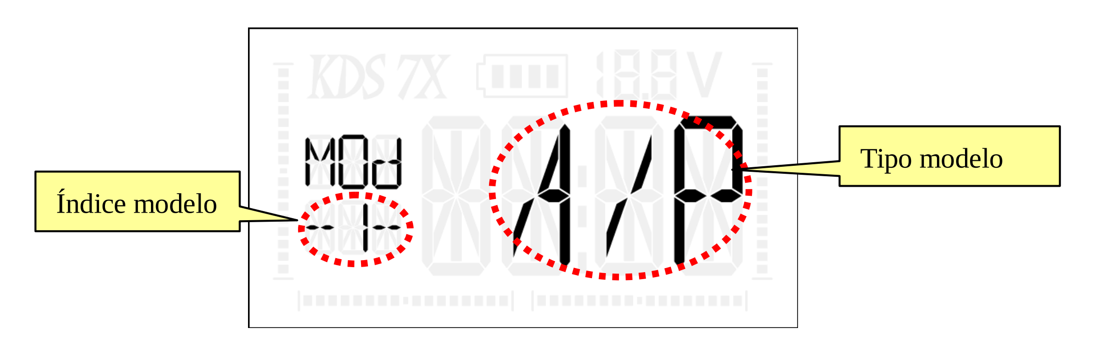


Figura 22 - Modelo de cambio

Pulse ARRIBA o ABAJO cambiará de "-1 -" a "-7 -" dependiendo de lo que indique cada modelo. Pulsar INC o DEC para cambiar el tipo de modelo. Cuando se seleccione el modelo, presione la tecla ESC para volver al modo normal. Ahora el transmisor cargará los parámetros de su selección y todos los ajustes se guardarán en el modelo seleccionado.

11 Palanca Trim

Cuando tire de los botones de la palanca trim(ver figura 1), la pantalla se mostrará como la figura 23, y el significado de cada índice de la palanca están en la tabla 15:

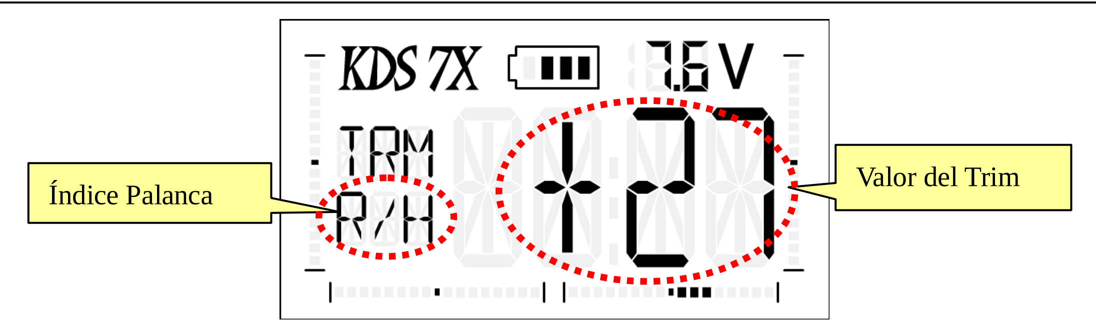


Figura 23 - Palanca

Índice Palanca		Descripción
R/H	Palanca de la derecha , horizontal	
R/V	Palanca de la derecha, vertical	
L/H	Palanca de la izquierda, horizontal	
L/V	Palanca de la izquierda, vertical	

Tabla 15 - Índice de la Palanca

12 Alerta del acelerador

K-7XII soporta alertas del acelerador. Cuando enciende el transmisor la palanca del acelerador no está en la posición más baja, se bloquea en el estado de alerta. Verá "THRO" en la pantalla y escuchará un pitido constante hasta que se mueve la palanca hacia la posición más baja.

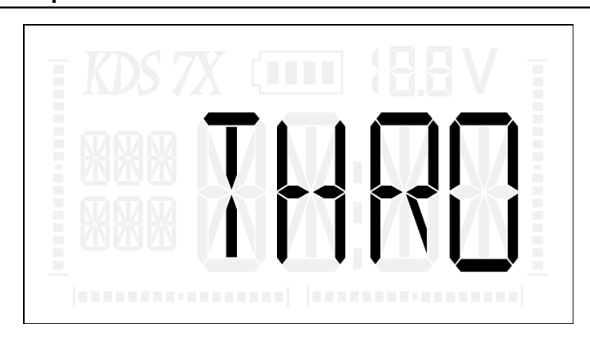


Figura 24 - Alerta del acelerador

13 Advertencia IDLE

K-7XII soporta advertencia IDLE. Cuando enciende el transmisor y el interruptor IDLE está encendido.

El transmisor se bloqueará en el estado de alerta. Verá "IDLE" en el panel y escuchará un pitido constante hasta que el interruptor IDLE en apague.



Figura 25 - Alerta de IDLE

14 Temporizador para el acelerador

K-7XII tiene un temporizador de cuenta regresiva que está relacionado con el acelerador. En una situación normal de uso, se puede ver el contador en el centro de la pantalla. El valor predeterminado es de cinco minutos, como en la Figura 26. Puede pulsar INC o DEC para cambiar el valor. El valor máximo es de 99 minutos.

Cuando se pulsa la palanca, el temporizador volverá a cero. Cuando quede el último minuto, el transmisor emitirá un pitido para avisarle.

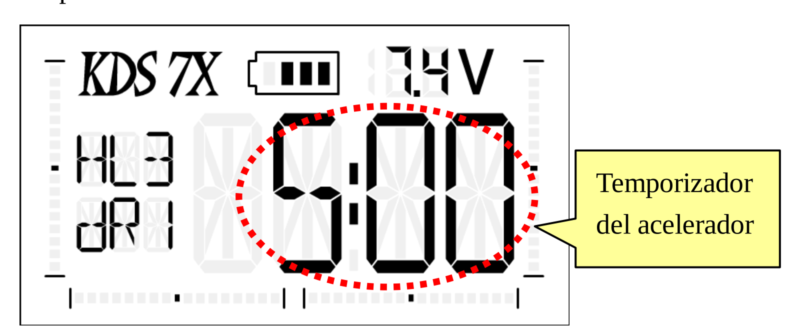


Figura 26 - Temporizador para el acelerador

15 Protección de Sin Control

K-7XII soporta la función de "Protección de Sin Control". Se puede predefinir un conjunto de valores para cada canal. El receptor utilizará estos valores si se pierde la señal del transmisor.

Para establecer los valores, debe hacer lo siguientes pasos:

1) Encienda y enlace el transmisor y el receptor.
2) Ajuste el transmisor y todos los canales a la configuración como usted desea.
3) Mantenga presionado el botón ESC hasta que la pantalla del transmisor muestre "NCP" como en la Figura 27, y luzca el LED de RF, y el LED del receptor se apagará al mismo tiempo.
4) Después de un segundo, el transmisor y el receptor se restauran a su estado normal y termino la configuración de "Protección de Sin Control".

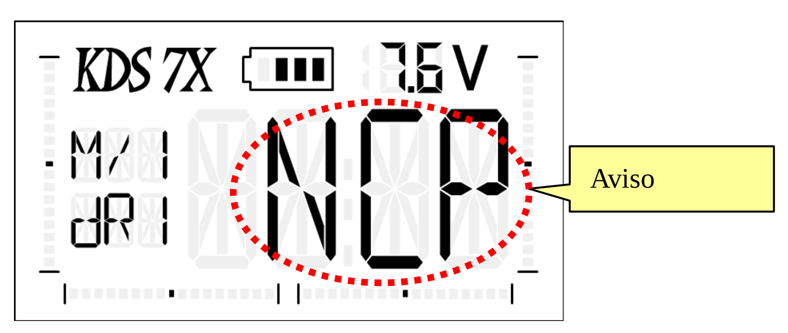


Figura 27 - Configuración Protección de Sin Control

16 Utilizando la señal PPM

Hay una una ranura para la señal de salida PPM en la parte inferior de la K-7XII. Cuando se conecta la línea de señal en la ranura, el K-7XII pasará al estado de PPM automáticamente y verá la siguiente pantalla.

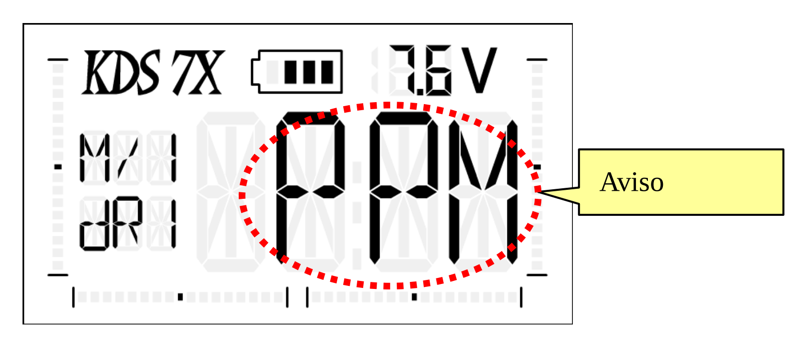


Figura 28 - Estado PPM

Aviso: Cuando el transmisor está en el estado de PPM, el módulo de RF dejará de funcionar y el receptor perderá la señal.

17 Cambiar la frecuencia de transmisión

Pueden que al utilizar el sistema de control remoto exista interferencias eléctricas. Si interfiere con la frecuencia de su sistema, los dispositivos estarán fuera de control. Bajo estas circunstancias, se puede tratar de cambiar la frecuencia del transmisor siguiendo los siguientes pasos:

1. Entre en el modo del sistema manteniendo MENÚ y encienda el transmisor
2. Pulse MENÚ varias veces para la función "ID GEN", se podrá ver la siguiente pantalla
3. Pulse ARRIBA o ABAJO para cambiar la opción 'SI'
4. Pulse + o **-** para confirmar la operación
5. El transmisor se regenerará la frecuencia y la ID, a continuación la pantalla mostrará "OK" y el transmisor volverá al estado 'NO'de forma automática.

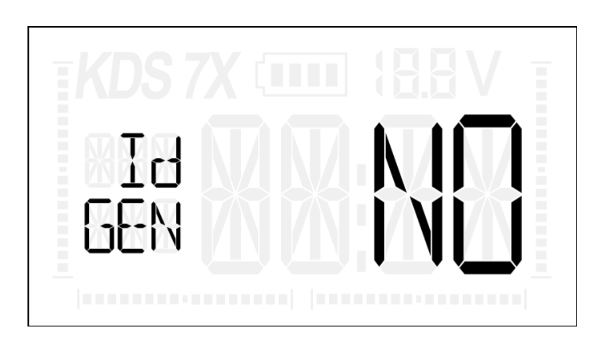


Figura 29 - Menú ID GEN

Aviso:

1. La nueva frecuencia e ID son seleccionados al azar. Si la interferencia persiste, puede intentar volver a cambiarlo hasta que la interferencia desaparezca.
2. Después de que el cambio de frecuencia, por favor, vuelva a enlazar la radio.